

ゴミマップ活用ガイド

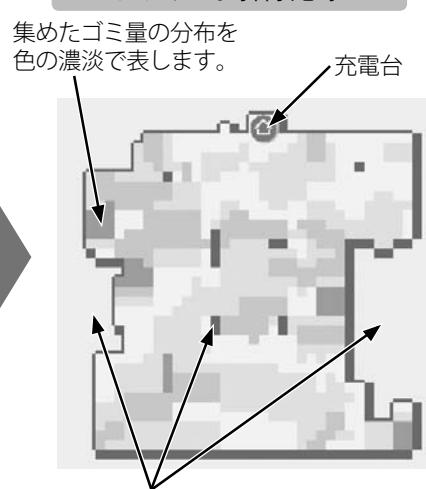
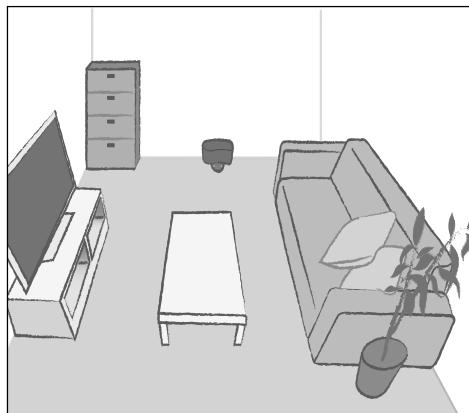
本製品はカメラセンサーなどのセンサー情報やタイヤの回転情報などからお掃除したエリアのマップを作ることができます。ゴミマップの活用およびトラブルを防ぐためによくお読みのうえ、お使いください。

ゴミマップとは？

お掃除したエリアにゴミ分布を表示したものです。

このお部屋をお掃除した場合…

実際の間取り



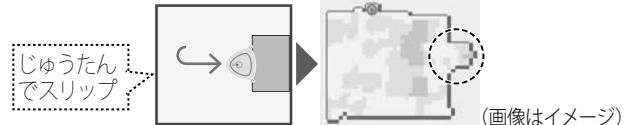
実際の間取りとは異なります

ゴミマップは、ロボット掃除機がお掃除した範囲や、ゴミのたまりやすい場所が把握でき、お掃除スケジュールを立てるのに役立ちます。

裏面もご覧ください

お知らせ

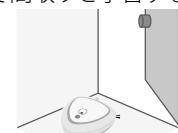
- ゴミマップは3分以上の運転のみ表示されます。
- じゅうたんや段差などで本体のタイヤがスリップするとゴミマップの一部の形状が変わることがあります。



- マットやラグなどのめくれやすい敷物は、あらかじめ片付けるか固定するようにしてください。
- 充電台を基点にゴミマップを作成するため、次のような場合は部屋全体をうまくお掃除できないことがあります。
 - ・充電台の向きや位置がずれたとき
 - ・充電台周辺に物を置いたとき
 - ・充電台を狭い通路などに設置したとき



- 充電台のない部屋でもゴミマップを作成しますが、マップの精度が落ちることがあります。実際の間取りと形状が大きく異なる場合は、スタート地点を変更して再度運転してください。
- 初めに部屋の壁に沿ってお掃除して間取りを学習するため、その後の掃除中にドアを開けたり、家具や荷物などの配置を変えたりすると、ゴミマップの一部が変わったり、部屋全体をうまくお掃除できないことがあります。



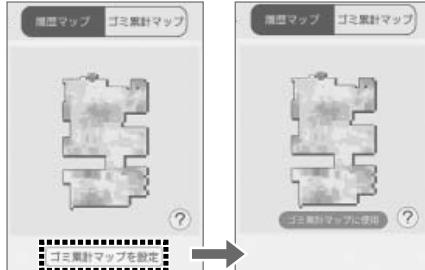
本製品はカメラセンサーなどのセンサー情報やタイヤの回転情報などからお掃除したエリアのマップを作ることができます。ゴミマップの活用およびトラブルを防ぐためによくお読みのうえ、お使いください。

ゴミマップを使ってお掃除する

「ゴミ累計マップ」を設定すると、マップを使う掃除モードが利用可能となります。

実際の間取りに近いゴミマップが作成できたら…

「ゴミ累計マップ」を設定しよう！



ゴミマップを使った掃除モードを活用しよう！

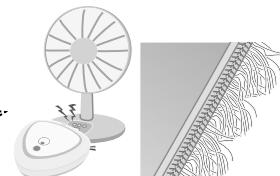


ゴミ累計マップ設定時のお知らせ

●ゴミ累計マップは、自動モードで充電台からスタートし、充電台に戻ってきた場合のゴミマップから設定ができます。

●数回運転させて、スムーズに本体が動くように部屋を整えると、実際の間取りに近いゴミマップが作成されます。

ブラシに巻き込まれやすいもの、走行を妨げるものは整理する



●充電台を移動したり、部屋のレイアウトを変更したりしたときは、その後に作成したゴミマップを「ゴミ累計マップ」に設定し直してください。ただし、それまでに集計されたゴミ分布データやエリア登録は消去されます。

ゴミマップを使う掃除モード使用時のお知らせ

●充電台を基点にゴミマップを作成するため、本体を充電台にセットしてからスタートしてください。

●ゴミマップを使う掃除モードでは、設定した「ゴミ累計マップ」形状から掃除ルートを決めるため、次のような場合には、指定したエリアと異なるエリアを掃除したり、新たにできるゴミマップがずれたり、部屋全体をうまくお掃除できないことがあります。

- ・充電台の向きや位置がずれたとき
- ・お掃除するときの家具などの配置が「ゴミ累計マップ」作成時から変わったとき
- ・走行中にドアを開閉したり、家具などの配置を変えたりしたとき
- ・じゅうたんや段差などで本体のタイヤがスリップしたとき

●エリア指定(掃除するエリア指定)では、指定外のエリアも走行することがあります。(エリアへ移動するときや充電台へ戻るときなど)

●エリア指定(掃除しないエリア指定)では、エリアの周辺も掃除しないことがあります。